

```

int disparador= 9; // trigger
int entrada  = 8;  // echo
float distancia;
long tiempo;

void setup()
{
  pinMode(disparador, OUTPUT);
  pinMode(entrada, INPUT);
  pinMode(13, OUTPUT);          // salida para señal acústica o luminosa
  Serial.begin(9600);
}

void loop()
{
  digitalWrite(disparador, HIGH); // lanzamos un pequeño pulso para activar el sensor
  delayMicroseconds(10);         // de diez millonesimas de segundo
  digitalWrite(disparador, LOW); // cortamos el sonido

  tiempo = (pulseIn(entrada, HIGH)/2); // medimos el pulso de respuesta
  // dividido por 2 por que es el tiempo que el sonido tarda en ir y en volver
  // ahora calcularemos la distancia en cm
  // sabiendo que el espacio es igual a la velocidad por el tiempo
  // y que la velocidad del sonido es de 343m/s y que el tiempo lo tenemos en
  // millonesimas de segundo
  distancia = float(tiempo * 0.0343);
  Serial.print(" distancia: ");
  Serial.print(distancia);
  Serial.println(" cm. ");
  delay(100);
}

```

